# 磁気飽和を考慮した同期リラクタンスモータの 最大効率運転法と最大トルク運転法

加藤隆弥<sup>\*</sup> 野口季彦 (長岡技術科学大学)

Maximum-Efficiency and Maximum-Torque Operations of Synchronous Reluctance Motor Taking Magnetic Saturation into Account Takaya Kato, and Toshihiko Noguchi (Nagaoka University of Technology)

## <u>1.はじめに</u>

従来,ACサーボモータとして回転子に永久磁石を有す るものが専ら使用されているが,最近ではコスト低減と信 頼性向上のため同期リラクタンスモータ(SynRM)も工作 機械等に使われるようになった。SynRM は励磁電流を流 さなければならず,これがモータ効率や力率低下の主因と なっている<sup>[1]</sup>。そこで,励磁電流を運転状態に応じて変化 させることにより,最大効率点で運転する手法が有効とな る。しかし,従来の最大効率運転法では磁気飽和によるイ ンダクタンスの変化を考慮していないため,必ずしも効率 が最大化されない。そこで,著者らは磁気飽和を有する SynRM の最大効率運転法を検討し、その有効性を計算機 シミュレーションにより確認した<sup>[2][3]</sup>。本論文では最大効 率運転条件に加え,アンペアあたりの最大トルク運転条件 についても検討し,計算機シミュレーションにより比較評 価を行ったので報告する。

#### 2.磁気飽和を考慮した最大効率運転法

Fig. 1 は銅損のみを考慮した SynRM の d 軸, q 軸等価回路, Fig. 2 は鉄損も考慮した等価回路である。すでに報告したように, SynRM の d 軸インダクタンス  $L_d$ , q 軸インダクタンス  $L_q$  は各軸電流の増加に伴い対数関数的に減少すると仮定する<sup>[2]</sup>。Table 1 の仕様をもつ供試モータについて実測したところ,  $L_d$ ,  $L_q$  は(1)のように表された。

 $\begin{cases} L_d = -0.0211 \times \ln i_d + 0.0770 \\ L_a = -0.0088 \times \ln i_a + 0.0287 \end{cases}$ (1)

Fig. 1 から鉄損を考慮しない場合の SynRM のトルク T は (2)のように求めることができる。

 $T = (L_d - L_q)i_d i_q \tag{2}$ 

したがって,効率 は(3)で表される。

$$\mathbf{h} = \frac{\mathbf{w}_m(L_d - L_q)i_di_q}{R_a(i_d^2 + i_a^2) + \mathbf{w}_m(L_d - L_a)i_di_a}$$
(3)

ここで,(1)を考慮しつつ,(3)を励磁電流  $i_d$  で微分して  $\partial h/\partial i_d = 0$ を解くことにより最大効率運転条件を導くと, (4)のように定式化することができる。

$$i_{d} = \pm \sqrt{\frac{L_{d} - L_{q} - k_{L_{d}}}{L_{d} - L_{q} + k_{L_{d}}}} \cdot i_{q}$$
(4)

一方 , 鉄損考慮時の SynRM のトルク *T* は Fig. 2 より次式 となる。

$$T = \frac{R_c^2}{(R_c^2 + \mathbf{w}_m^2 L_d L_q)^2} (L_d - L_q) (R_c i_d + \mathbf{w}_m L_q i_q) (R_c i_q - \mathbf{w}_m L_d i_d)$$

上式は複雑であり,このままでは扱いにくいので,(6)の ように近似する。

$$T = \frac{R_c^2}{R_c^2 + \mathbf{w}_m^2 L_d L_q} (L_d - L_q) i_d i_q$$
 (6)

これを用いて,効率を導くと(7)となる。

$$\mathbf{h} = \frac{\mathbf{w}_m (L_d - L_q) i_d i_q}{\left\{ R_a + \mathbf{w}_m^2 L_d L_q \frac{R_a + R_c}{R_c^2} \right\} (i_d^2 + i_q^2) + \mathbf{w}_m (L_d - L_q) i_d i_q}$$
(7)

ここで,(4)と同様にして最大効率運転条件を求めると(8) が導かれる。

TABLE 1. SPECIFICATIONS OF TEST MOTOR

Number of Poles	6
Rated Current	10.7 (A)
Rated Power	1.0 (kW)
Rated Speed	1300 (rpm)
Rated Torque	7.1 (Nm)
Rotor Inertia	$0.00416 (\text{kgm}^2)$



(a) *d*-axis equivalent circuits.



(b) q-axis equivalent circuit.

Fig. 1. Equivalent circuit without iron-core losses.



(a) *d*-axis equivalent circuits.



(b) q-axis equivalent circuit.

Fig. 2. Equivalent circuit with iron-core losses.

$$i_{d} = \pm \sqrt{\frac{(L_{d} - L_{q} - k_{L_{d}})R_{a} + \mathbf{w}_{m}^{2}L_{q}\left\{(L_{d} - L_{q})L_{d} - k_{L_{d}}L_{q}\right\}\frac{R_{a} + R_{c}}{R_{c}^{2}}}{(L_{d} - L_{q} + k_{L_{d}})R_{a} + \mathbf{w}_{m}^{2}L_{q}\left\{(L_{d} - L_{q})L_{d} - k_{L_{d}}L_{q}\right\}\frac{R_{a} + R_{c}}{R_{c}^{2}}} \cdot i_{q}}$$
(8)

# 3.磁気飽和を考慮した最大トルク運転法

電流に対する出力トルクは, $T/\sqrt{i_d^2 + i_q^2} = T/|I|$ として求まるので,最大トルク運転条件は(1)を考慮しつつ,  $\partial T/_{|I|}/\partial i_d = 0$ を解くことによって定式化することができる。 鉄損を考慮しない場合は(9)のようになる。

$$i_d = \pm \sqrt{\frac{L_d - L_q - k_{L_d}}{k_{I_d}}} \cdot i_q \tag{9}$$

一方,鉄損を考慮した場合の最大トルク運転条件は,上式 と同様の計算により(10)のように導かれる。

$$i_{d} = \pm \sqrt{\frac{(L_{d} - L_{q} - k_{L_{d}})R_{c}^{2} + \mathbf{w}_{m}^{2}L_{q}\{L_{d}(L_{d} - L_{q}) - k_{L_{d}}L_{q}\}}{k_{L_{d}}(R_{c}^{2} + \mathbf{w}_{m}^{2}L_{q}^{2})}} \cdot i_{q}}$$
(10)

4.シミュレーション結果

計算機シミュレーションにより,最大効率運転時と最大 トルク運転時の効率、トルク特性を検討した。このときの シミュレーション条件として,等価鉄損抵抗 R。は運転角周 波数wm に反比例し, 50 (Hz)で 200 ()となるように仮定し ている。Fig. 3 に(4), (8), (9), (10)から得られた励磁電流  $i_d$ の特性を示す。Fig. 3から最大効率運転条件の $i_d$ よりも最 大トルク運転条件の i<sub>d</sub>の方が大きな電流を必要とすること がわかる。Fig. 4 に鉄損を考慮しない場合, Fig. 5 に鉄損考 慮した場合の最大効率運転時と最大トルク運転時の比較を 示す。これらはいずれも磁気飽和を考慮している。(a),(b) はそれぞれ,最大効率条件,最大トルク効率条件における 効率特性であり , (c) , (d)それぞれの電流あたりのトルクを 示している。Fig. 4 から効率の比較では(a)で,電流あたり のトルクの比較では(d)でより高い特性を得られることから, 最大効率運転条件 , 最大トルク運転条件によってそれぞれ 効率,トルクの最大運転を実現できていることが確認され る。Fig. 5 の鉄損を考慮した場合では , (a)と比較して(b)は 効率の改善がなされており、(c)と(d)を比較しても(d)が高 いトルク特性をもっている。このことから,最大トルク運



転条件により,電流あたりのトルクだけでなく効率も同時 に改善できることを示している。

## <u>5.まとめ</u>

本論文では SynRM の磁気飽和を考慮した最大効率運転 条件,最大トルク運転条件を導き,両者を比較評価した。 鉄損を考慮しない場合については理論通りの結果が得られ た。鉄損を考慮すると効率,トルクともに最大トルク運転 条件が最大効率運転条件を上回る結果となった。



[1]	松井,千葉,武田: <解説>「リラクタンストルクを利用し
	た回転機」電学論 D , Vol. <b>114</b> , No. 9 , pp. 824 (平6)

- [2] 會澤,野口:「磁気飽和を考慮した同期リラクタンスモータの高効率運転法」第11回電学新潟支所大会, -16(平13)
- [3] 會澤,野口:「磁気飽和特性に着目した同期リラクタンスモ ータの高効率運転法」電学全国大会,4-116,(平14)







